

HP『海軍砲術学校』公開資料

取扱注意

新着任幹部用教材
DASH 紹介

たとえも無い料

HP『海軍砲術学校』公開資料

D A S Hについて

§ 1 DASH Weapon System

1 D A S H の開発

原子力高速潜水艦の出現に対抗する手段

テーラー海軍大将を中心とする研究グループが開発を提唱

DDにとう載可能の無人H/Cによる対潜攻撃法

部内の強硬な反対論をしりぞけ、10億ドルの予算で開発

いわゆる FRAM計画

II

(Fleet Rehabilitation and Modernization)

1962年QH-50D型DASH成功

2 D A S H の概要

(1) 目的

QH-50D型DASH

DDからリモートコントロールされる無人H/Cで対潜戦に使用される。
魚雷運搬機

(2) 性能要目

正式名称	QH-50D
全備重量 (MK44魚雷2本とう載)	2,282 ポンド
軽荷 "	1,151 ポンド
全長 (ローター長)	20 feet
ローター型式	同軸逆回転式
エンジン出力	330 各2軸馬力

HP『海軍砲術学校』公開資料

最大速力	80 kt
飛行時間最大	約60分
最大攻撃距離	30マイル
装備武器	MK-4 4×2
	又は MK-4 6×1
	又は特殊 D/C × 1

(3) コントロール機構

管制装置
ヘリコプター本体 (QH-50C) } に大別

ア 管制機構

コントロールボックス (デッキ用と CIC 用) DASH に指令を与える。

コーダーセット × 2 指令の符号化

送信機及びアンテナ × 2 セット 符号化信号を FM 出力に変える。

電源装置 附属装置

イ QH-50C DASH

デコーダー (複写器) 送信機から発信された FM 信号を受け解読し操縦指令量に対比する電圧量に変える。

ウ A F C セット (Automatic Flight Control 自動操縦装置)

サーボ一機構 × 4 個 デコーダーからの出力電圧を機械的な力に変更それぞれ 4 つの操縦輪系を作動させ DASH をコントロール

HP『海軍砲術学校』公開資料

AFCセットはDASの飛行姿勢を検知……所要の姿勢に保持する検知装置を含む。

エ DASの飛行

運動量に比例し変化する4つのプロポーショナルコマンドにより自由自在にControl 即ち次の4軸系によりコントロール

- (1) ピッチのプロポーショナルコマンド……前後進のスピード
- (2) ロールの " " " ……横進の "
- (3) ローター翼端のチップブレーキ……機首方位の保持と旋回
- (4) コレクティプピッチのコマンド……高度

註1：プロポーショナルコマンド

飛行指令は連続的に与えられ、断続的に指令が与えられるX-Y型標的機とは異なる。

註2：チップブレーキ……通常のE/Cのテールローターに相当する作用をもつ。

- a 前後進又は横進…スワッシュプレートがローターディスク(ローターの回転面)を前後又は横方向に傾ける。
- b 旋回……上下いずれかのチップブレーキを開閉させてトルクを発生させ機体を旋回させる。
- c 高度………ブレードのピッチを変え(回転数一定)揚力を増減する。

オ ボーイングT50-E0-E型エンジン

2軸のガスタービン

- a ガスプロデューサー
 - b パワーアウトプットセクション
- } に2分

HP『海軍砲術学校』公開資料

(7) パワーアウトプットセクション

出力回転数……コントロールガバナーにより、常時 6000 回転に保持。ローター直下のトランスマッショングルーピングにより、ローター回転数を 610 回転に保持。

(8) 最初のエンジン始動

管制装置と別系統のコントロールモードで打点する
モーターは油圧と水銀で連結
ブリフライドチェック終了後、スイッチで切り離す。

(4) 製造会社

ニューヨーク セントゼイムス市 ジヤイロダイイン社

下請会社……エンジン部……ボーリング社

管制装置
機上電子機器類 } バブコック社等

(5) 戦術上の評価

DASH の出現で艦隊は ASW 能力を倍加した。

米海軍ではアスロックと並び対潜用の主力兵器

高性能 Δ に対しても攻撃的優位保持可能

攻撃精度……ソーナーとシーダーの精度による

攻撃距離……ソーナーの探知距離をはるかに凌駕

その将来性は十分期待しうる。……性能改善、用途の拡大、消滅の歴史が浅い。

HP『海軍砲術学校』公開資料

第2章 D A S H 職について

1 D A S H 要員の職内部署

(1) 基本条件

ア D A S H 要員……砲雷長の指揮下

イ D A S H の燃料、通信、防火、救難等……それぞれの受持分隊の所

ウ D A S H 搭載する魚雷の装填調整、装備等……操縦員が実施

エ D A S H の分隊士はデツキコントローラーで、その任務を遂行する。

(2) D A S H の訓練

(3) 装備の監督

(4) D A S H 装備品の管理

(5) 安全管理士官

(6) 警報告

オ 離長……… D A S H 分隊士職務が過重にならないよう適宜当直勤務等の就免を裁量

カ C I C コントローラーは、デツキーコントローラーであると同時に C I C 士官であり、A S W エキコントローラーの資格を有するものとする。

キ その他必要に応じ

電子戦機員

発電機員

電話員

C I C プロクター員

をして支拂させる。

HP『海軍砲術学校』公開資料

(2) 戰斗部署表

(1例)

戰斗部署表(例)				
部署	配 置	科	員数	職 種
艦 橋	I J S 電話		1	情報士官
飛行甲板	デツキコントローラー	ダッシュ	1	士官
	電話／記録及びコントローラー補佐	DASH	1	先任海曹
	発着艦作業	"	2	
	列線消火員	"	1	
送信機室	モニター員	"	1	E T
C I C ルーム	C I C コントローラー	"	1	士官
	N C - 2 プロツター	C I C	1	R D
	P P I (水上)	"	1	R D
発電機員	管 制 員	機関	1	工 作
射撃方位盤	方位盤指揮官	砲 術	1	士官
	ポインター	"	1	海 士
	トレイナー	"	1	"
	レーダー管制	"	1	F T
中甲板	防火及びレスキュー	応急	6	
工作室	応急工作班	"	α	
計			$21 + \alpha$	

HP『海軍砲術学校』公開資料

2 R A S 上部の関連装備

次の関連装備をとる數

名 称	型 式	数 量
DASH	65-500	2
デシキコントロールボックス	Transmitter Control C-3314/SRW-4C	1
" " ベデスタル	Transmitter Control Pedestal 15-2351/SRW-4C	1
CICコントロールボックス	Transmitter Control C-3313/SRW-4C	1
コーダー	Audio Frequency Coder ZY-342/SRW-4C	2
トランスマッター コントロール(テクニ)	Transmitter Control C-2810/SRW-4	1
" " (CIC)	" " C-2804/SRW-4	1
トランスマッター	Radio Transmitting Set AN/URW-14A	2
インターラギングボックス	Interconnecting Box J1818/SRW-4	2
" " "	" " J1029/SRW-4	1
" " "	" " J1052/SRW-4	1
パワーサプライ	Power Supply PP-2288/SRW-4	1
リレー・アセンブリー	Relay Assembly RF-434/SRW-4	1
RFトランスマッショントライ・スイッチ	Radio Frequency Transmission Line switch RA-6011 SRW-4	1
アンテナ	Antenna AT-94812	2

備 考

上記器材は直接フライトに関連するもの。これ以外に、これら器材の作動機能を監視あるいはチェックするための SSE (Special Support Equipment) (特殊整備器材) と SSE を修理する。

GSE (General Support Equipment) (一般整備用器材) がとう

HP『海軍砲術学校』公開資料

載される。

§ 3 D A S H 運用法

1 発艦から着艦まで

(1) 発艦条件

発艦は着艦に比し極めて容易……D A S H 操縦性による。

但し、発艦に際し艦長は次の点を守らねばならない。

- ア 相対風速……30Kt 以下(コントローラーの練度により拡大できる)
- イ フライトデッキに激しい乱流を作らないようにする。
- ウ ローリング 7°以上を作らないようにする。
- エ ニンジン始動から発艦まで緊急の場合を除き変針しないこと。
変針したら、その旨コントローラーに知らせること。
- オ D A S H は原則として風上に発進させる。
従つて風上側がクリヤーであることを確認する。
- カ ▲ の位置と D A S H の発進方向等、戦術的要素をも配慮する。
- キ 高温低圧時の発艦はフライトマニュアルの「発進に必要な相対風速表」を参照すること。

(2) 発 艉

発艦から通常飛行に移るまでの手順

- ア コントローラーはプリフライトチェックを終つたならば、その旨艦長に報告。
- イ ホールドダウンケーブルを離脱させ、上昇指令を送り、約 20 秒間ランディングスポットの上 5 ~ 10 フィートにホバリングさせる。

HP『海軍砲術学校』公開資料

- ウ 高度を上げながら相対風の方向に D A S H を自艦から発進させる。
- エ 自艦から充分クリヤーしたならば、D A S H をホバリングさせて、マニューバーモードからクルーズモードに切り換える。（マニューバーモードとは操縦桿を使用して発着艦等を行う目視操縦、クルーズモードとは旋回、機速共にダイヤルを使用し、主として C I C で操縦する操縦系をいう。）
- オ 最低実高度 150 フィート以上を保ちながらコントロールステーションを C I C に移す準備をする。
- カ 艦長は D A S H が艦を充分にクリヤーするまで針路速力を保持すること。

(3) C I C → Station へのコントロール移換

- チ C I C ステーションへのコントロール移換は、デッキコントローラーが、D A S H を充分視認し得る距離で、また C I C コントローラーがレーダー上でダッシュを確認できる距離で実施しなければならない。
- イ コントロール移換中、艦を変針する必要が生じたならば、その旨をコントローラーに知らせるとともに、デッキコントローラーが D A S H を見失わないよう適宜の処置が必要。
- ウ コントロール移換中、デッキコントローラーと C I C コントローラーは絶えず電話でその作動を連絡し、互に確認する必要がある。
特にスピードと高度のセットを間違えると墜落を生ずることがある。
- エ 移換は 50Kt のスピードで実施するのが最良である。
これは、この Speedにおいて D A S H が最良の上昇速度を得られるからである。
- オ 最後に C I C は確認パターンを指令する。これは両者によつて確認

HP『海軍砲術学校』公開資料

されるべきである。

- カ 移換中に以上のどの故障を発見したならば直ちにコントロールをデジキスター・ションに戻し、その原因を確かめねばならない。
場合によつては着艦させる必要もある。

(4) 魚雷投下

- ア 移換が完了したならば、C I C コントローラーは 80kt の速力で、D A S H を魚雷投下点に直行させる。

イ Mk-44 魚雷の投下諸元はフライトマニュアル付表「Mk-44 魚雷投下諸元表」により求める。

ウ C I C コントローラーは、C I C ルームの目標表示盤でプロットされる Δ の位置を見ながら、目標上に D A S H を指向し、あらかじめ計算された投下点で魚雷を投下する。

エ 魚雷の単独投下又は同時投下或いは投下点は、そのときの Δ の状態魚雷の調整等の如何による。

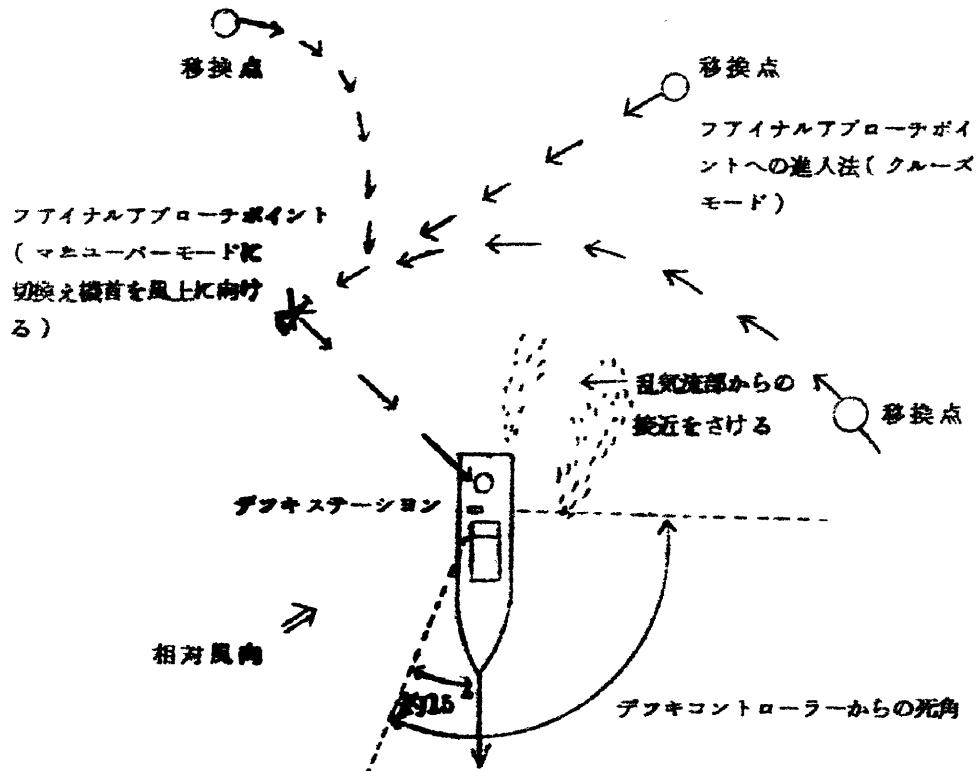
(5) 爆 放

ア 爆放は発進から攻撃に至るまでの逆の方法でなされる。

イ Deck Controller は、相対風向風速、D A S H の重量、自艦の運動を考慮して、あらかじめアプローチ計画をたて、必要な自艦の針路速度を絶長に造言し、左舷又は右舷のいずれから着艦せしめるかを決定する。

次図はアプローチ計画の一例である。

HP『海軍砲術学校』公開資料



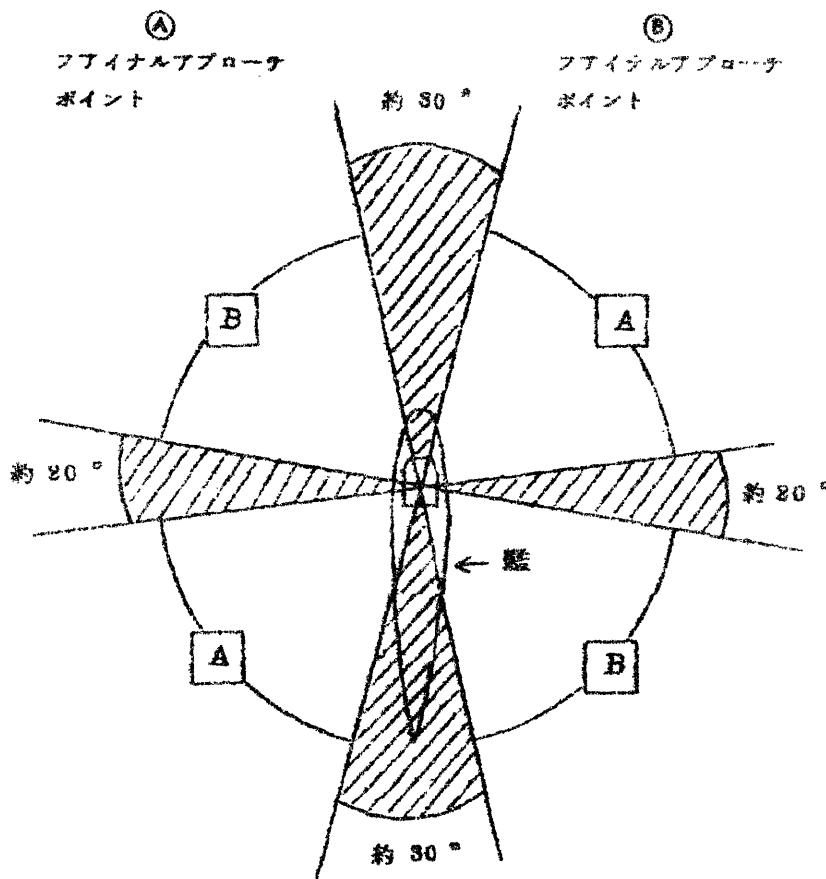
注：船に風を受ける場合は船から着艦させる。

HP『海軍砲術学校』公開資料

(6) 着艦

着艦時における艦と相対風との関係

D A S H の進入経路は次図のとおり



【A】限から相対風に対してはファイナルアプローチ

Point Aからデッキへ進入

【B】限から相対風に対してはファイナルアプローチ

Point Bからデッキへ進入

何れも風上に機首を向ける。

せしめる。

HP『海軍砲術学校』公開資料

(6) 注意　斜線方向から 10E° 以上の相対風となる時は乱流がライトテッキの周辺に起るからなるべくさける。

ア　操縦法としては着艦が最も難しいとされている。しかしこれはコントローラーの態度によるもので、艦長はコントローラーの態度を加味し、飛行機の動揺、相対風向速に注意を払うことが肝要。

イ　着艦に際しては、コントローラーは沈着さを失つてはならぬ。冷静な判断力が安全な着艦をならしめることを銘記すべきである。

ウ　コントローラーは D A S R をデッキ上の 10~15 フィートに誘導し、而る後出来るだけスムーズに降下させる。着艦したならば、10%コレクティブを指令し、而る後エンジンを停止する。停止はその後速やかに行い、コントローラーは艦長にその旨報告する。

(7) D A S R は距離 27.75 マイルの目標に対し、次の任務遂行能力を有す。

ウォームアップから発進まで 30 秒

最大速度 80Kt で飛行し、

地面効果のない高度で 12 分間のホバリング

魚雷投下

最大速度で帰艦

燃料燃料の 10% の残量

(8) 飛行中の故障

ア　飛行中のエマーゼンシープローシャシー及び飛行制限については、ライトマニュアルに詳述。

イ　艦長は飛行中の emergency procedure に備え、あらかじめ D A S R コントローラーや C T C のチーム訓練を実施するとともに、墜落

HP『海軍砲術学校』公開資料

火災等に対し万全のそしを講じておくことが肝要。

ウ 次の飛行制限が厳守されねばならない。

項目	初期訓練	中期訓練
相対風速	30 kt	60 kt以内
艦のロール	7°	未定
艦のピッチ	2°	"
最大飛行距離	10,000 ヤード	15,000 ヤード
シーステイト	3	5
視界	300 ヤード	未定
シリング	400 フィート <small>(CICコントロール含まず)</small>	未定
夜間飛行	禁止	可

註：SQT訓練中、コントロール指導官が乗艦して指示を与えた場合は、この飛行制限は必ずしも守らなくてもよい。

2 攻撃の基本的考察

(1) 攻撃兵器の選択

DASHの根本的特徴……長距離攻撃

自艦又は他艦がDASH以外の対潜兵器の攻撃可能圏外に目標を捕捉しているときは、DASHのみが攻撃任務を遂行しうる。

自艦又は他艦の他の攻撃兵器のレンジ内に目標が現れたならば、攻撃兵器の選択をしなければならない。

常識的な考え方として、

HP『海軍砲術学校』公開資料

ア 各兵器の攻撃準備の状況

イ もれの雷撃及び状況

ウ 攻撃速度

エ 命中精度

等がある。

しかし、D A S Hは別に次のような特異性を有す。

ア 攻撃中、目標が消滅したり、誤爆であると判明した場合でも魚雷を回収できる経済性を有す。

イ 空中で待機出来る。

ウ 反復攻撃が可能である

エ 魚雷等使用攻撃武器の選択が自由である

オ 命中精度が高い

カ 発艦が着艦に比し容易であるから、D A S Hの消耗を覚悟すれば有人機使用不能の荒天下においても使用できる。

等の利点と同時に

キ 発着艦に際し、艦の運動が制限される。しかし、これは他の攻撃兵器についても同様の難点がある。

ク D A S H自体の飛行可能時間に制限がある。

空中待機の利点と同時に飛行時間を考慮せねばならない。

ケ とつさ攻撃に使用できない。

コ 他の味方艦艇に対する衝突等の危険性を伴っている。

このためD A S Hの飛行については、D A S Hと他艦艇との行動区域を規制する必要がある。

等の欠陥を考慮せねばならない。

HP『海軍砲術学校』公開資料

(2) 新しいASWのあり方

DASH使用のASW戦術は未だ確立されてない。

DASH(長距離攻撃可能)の出現→新しいASW戦術検討中

即ち高性能△からの攻撃をいかに回避し、これを攻撃するか

従来の攻撃法→水上△は徒らに敵潜の餌食になるのみで味方艦の攻撃力は完全に封さされてしまう。

基本戦術として

ア 敵潜より早い早期探知
イ 先制攻撃 } ソーナーの絶対的優位保持のときのみ

通常の場合

ウ 攻撃しつつ敵潜の攻撃レンジ外に回避

エ 敵潜の攻撃レンジ外から正確に探知を保持しつつ長距離攻撃を敢行する。

また敵△の攻撃力と防御力を考えて

オ 可能な限りの攻撃兵器を集中する。要すれば他艦との連合攻撃を実施し、確実に撃滅する。

DASHの有する長距離攻撃及び飛行時の行動制限等の特質からDASH単独行動はDASH艦同志の編隊行動が肝ましい。

ASWにおいては、ピケット的な占位が最も効果的と考えられる。

以上のように

DASHをASWに使用するには、その特質を熟知しておく必要がある。

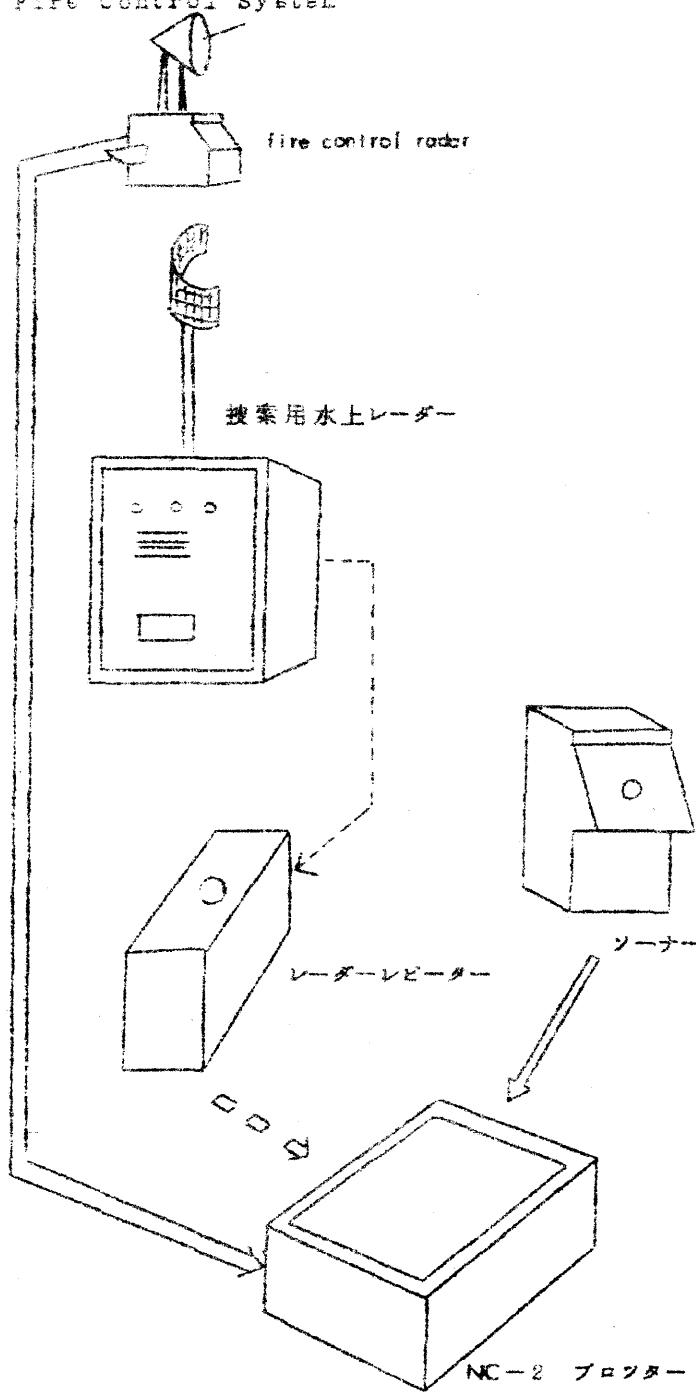
と同時に、

他の対潜兵器との「上手な使い分け」が必要である。

HP『海軍砲術学校』公開資料

3 対潜攻撃法

(1) DASH Fire Control System



HP『海軍砲術学校』公開資料

DASS TC System はレーダー、コンピューターを中心とする一連の情報収集盤である。

- ・ 自艦の行動
- ・ ソーナーからの目標情報
- ・ 対空、対水上レーダーからの目標情報

これらは自動的に表示盤に表示され Plotter 員は、これをプロット。ここでコントローラーは、プロットされた目標の軌跡からの針的速を知り DASH を攻撃見越点付近へ直行させる。

次いで攻撃運動に移り、通常  の後方から直上を航過させ投下点で魚雷を投下する。

対空用トラッキングレーダーは、正確であるが水上用 PPI レーダーは不正確である。後者を利用する時は付近  等の所在も判明するので、空水協同作業中の安全航法上からは、便利である。

コントローラーの練度がある程度に達すると、攻撃精度は F.C System の精度と等しくなる。即ちこの誤差は、距離の約 2%程度と考えられる。

(2) 待機基準

DASH の攻撃待機基準の区分

- ア 空中待機、空中又は艦上で攻撃目標の指示を待つ。
- イ 第 1 待機（即時）90 秒以内に発進（魚雷装着、ブリフライトチェック完了）
- ウ 第 2 待機（緊急）5 分以内に発進（魚雷装着、ブリフライトチェック完了）
- エ 第 3 待機（警戒）15 分以内に発進（DASH はハンガー内、魚雷

HP『海軍砲術学校』公開資料

(装着、要員待機)

オ 第4待機(通常) 30分以内に発進(全上、但し要員分散)

注1 港内における施設準備は、出港準備所要時間内又は所定の時間内に終了し、出港後は発進可能の状態に保つこと。

2 出港後に整備を要するときは、1機を常に可動状態に保つたまま、1機ずつ実施する。可動機は常に燃料を満載しておくこと。

(3) 攻撃諸元の決定

ア アイムポイント(魚雷の入水点)

目標の speed によりアイムポイントは変化する。

目標の speed	アイムポイント(目標の前方)	C-S	2-
0 ~ 12 kt	100 ヤード	S-T	5--
12 ~ 18 kt	280 ヤード	5-T	5--
18 ~ 22 kt	450 ヤード	18~	7--

unknown 40-

目標スピードを正確に知ることが出来ない時は、400ヤード前方を入水点とする 25kt 以上の目標は、その前方から攻撃する。アイムポイントは 400yds ~ 600 ヤード前方とする。(25kt 以上の目標に対しては MK-46 魚雷を使用するのが適当である)

イ D A S E の高度と機速による修正

MK-44 魚雷については別表1
MK-46 " " 2 } による修正

ウ 投下法(MK-44魚雷)

① 目標の後方から直上を航過し、直上で「アームウェポンスイッチ」を押す。

HP『海軍砲術学校』公開資料

- ⑥ ア、イ項によつて求めたドロップポイントで魚雷投下
- ⑦ 魚雷の深度調定が異なる場合は同時投下
- ⑧ 魚雷の深度調定が同じ場合は第1弾投下から7分経過後

エ 調定法（MK-44魚雷）

例

時 分	A	B
シーリング	50'	50'
調定深度	250'	450'
フロア	650'	900'
入水点	200ヤード	200ヤード

オ 航過法

目標に対する接近法と航過法は大西洋戦争と太平洋戦争に若干の相違がある。根本的には、

- ① 目標の後方から（高速目標に対してはこの限りでない）接近し、目標の前方で魚雷を投下する。
- ② 魚雷投下に最適高度、最適機速は400 フィート、40Kt
- ③ 攻撃航過中はDASRの機速、高度を変えてはならない。

HP『海軍砲術学校』公開資料

S Q T

1 準 備

- (1) DASH艦就役……2機のDASHとRFT終了したDASE要員を受ける。

8月21日～22日まで、本校にて訓練

- (2) 必要な準備

ア 艦内乗員に対する教育

イ DASH訓練部署の編成

ウ ANNEX Aによる艦内装備の整備

エ 補給、記録、及びDASHに必要な工具類等の完備

オ 燃料テスト

カ マニュアル類の取得

2 SQT (Ship Qualification Trial) の内容

- (1) 目 的

戦術用法に対して装備、技術が適正かどうかを決定

- (2) DASH Weapon Systemに対するSQTは不可欠のもの

SQTはこれを遂行する手段としてDASEの初期訓練と合せて実施

- (3) SQAT (Ship Qualification Assistance Team)

IFTGがSQTを指導するチーム（以下SQAT）を編成

SQATはDASH艦に派遣、SQT実施……問題点の追求と解決手

段の発見

チーム編成（米国） わが方なし

ジャイロダイン社技術員

HP『海軍砲術学校』公開資料

ボーイング社技術員

パブコック社〃

ソーナー製造会社技術員

S Q A T 期間中の詳細なプログラムを用意

これらのテストは全てのシステムの作動能力を最初にテストするよう
計画。

実際の潜水艦攻撃（訓練用ミサイルを使用）を介して、探知から目
標攻撃に至るまでのシステムの能力を連続して実施する。その他各種の
運用上の安全テストを併せて実施する。

(4) S Q A T プログラムの概要例

日付	場所	実施要領
1 日目	港内	(1) 打合せ(△、コントロール指導官、S Q A T 会社) (2) 整備開始
2 日目	港内	(1) テストプランA (SystemのCheck out) ア 会社側による特殊のシステムテスト イ 通常テスト ウ ソーナー、レーダーの内部配置、能力の check エ 工具、オイル、揚収用具等すべての補用品 check オ 艦上試運転
3 日目	港内	(1) テストプランB (デッキサイドドリル) ア 通信交話テスト イ ヘンガー内 check ウ デッキ作業と索具装着訓練 エ 魚雷装着訓練

HP『海軍砲術学校』公開資料

	港内	オ 燃料補給訓練
6日目	海上	カ エマーゼンシー訓練（墜落と火災） キ フライト訓練手続（飛進移換、着艦） ク 9H-500ターンアップ
7日目	海上	(1) テストランC(アリ・オペレーション) ア 発進と着艦 イ デッキ作業と索具装着 カ コントロール切換、移換 エ 魚雷装着訓練 オ エマーゼンシー訓練 カ 燃料再補給 キ 荒天下の水行作業訓練 ク 狹視界でのリカバリーハンドル訓練
14日目	海上	(1) テストランD(レーダーとソナーの協同訓練) ア 方位距離測定
15日目		(2) エマーゼンシーと魚雷装着訓練
16日目	海上	(1) テストランE(戦闘と攻撃任務)実戦的使用 ア 目標に対する航過法 イ 魚雷攻撃
19日目		(2) エマーゼンシー訓練荒天と飛行訓練、アリ・オペレーション訓練
20日目	港内	(1) 打合せと批評

HP『海軍砲術学校』公開資料

- 注(1) 等週、金～土に次週の打合せと経過の説明
(2) 天候器材の故障等による期日の変更、延期は差支えない。
(3) 訓練基準

期間中必要とする訓練単位

発射練 20回

魚雷投げ 2回

砲術任務 10回

(10,000 ヤード以上で 5回)

魚雷装着訓練 15回

ドローンのデッキ作業訓練 30回

エマーゼンシープロシイデュア 5回

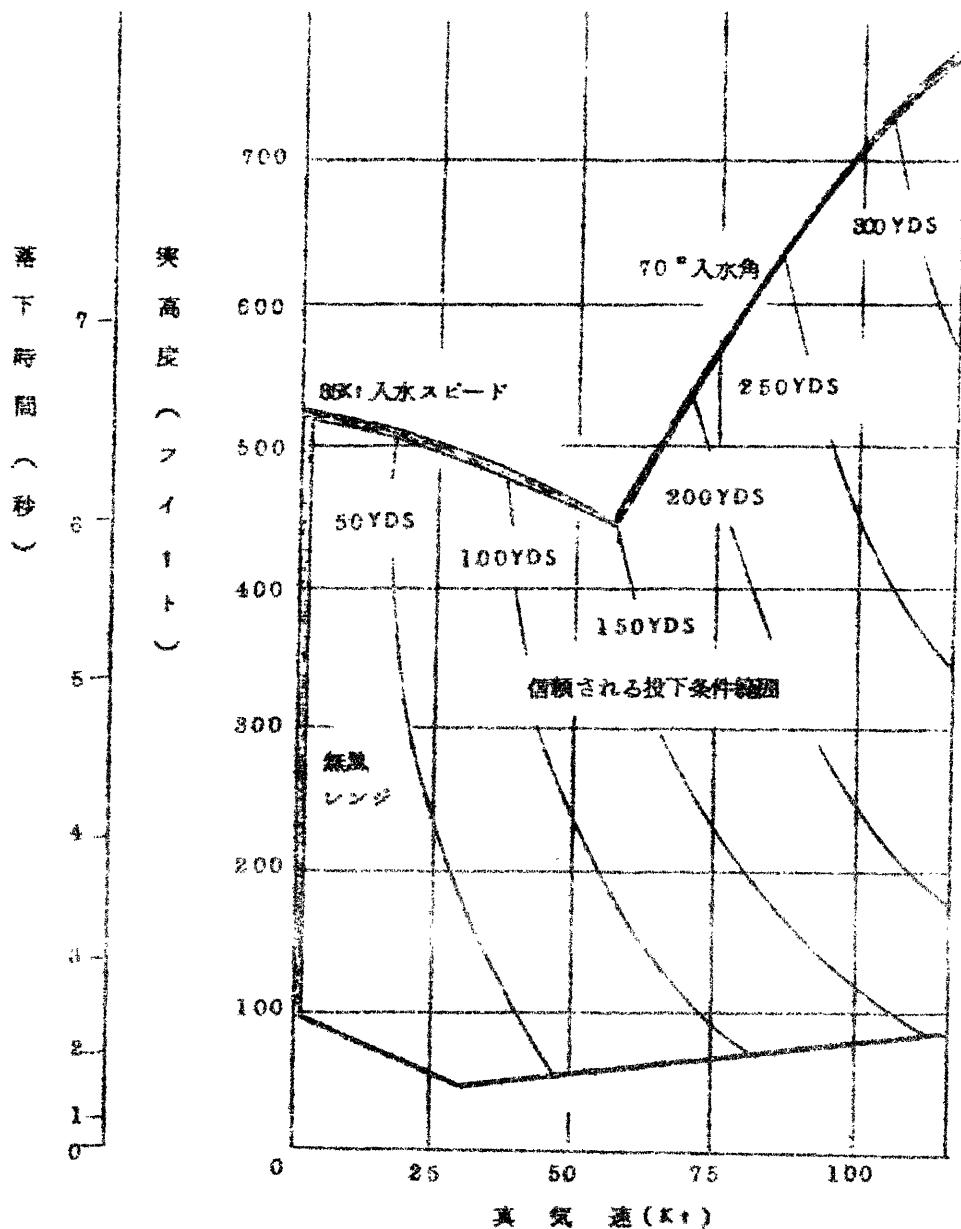
HP『海軍砲術学校』公開資料

別表 1

魚雷投下修正表

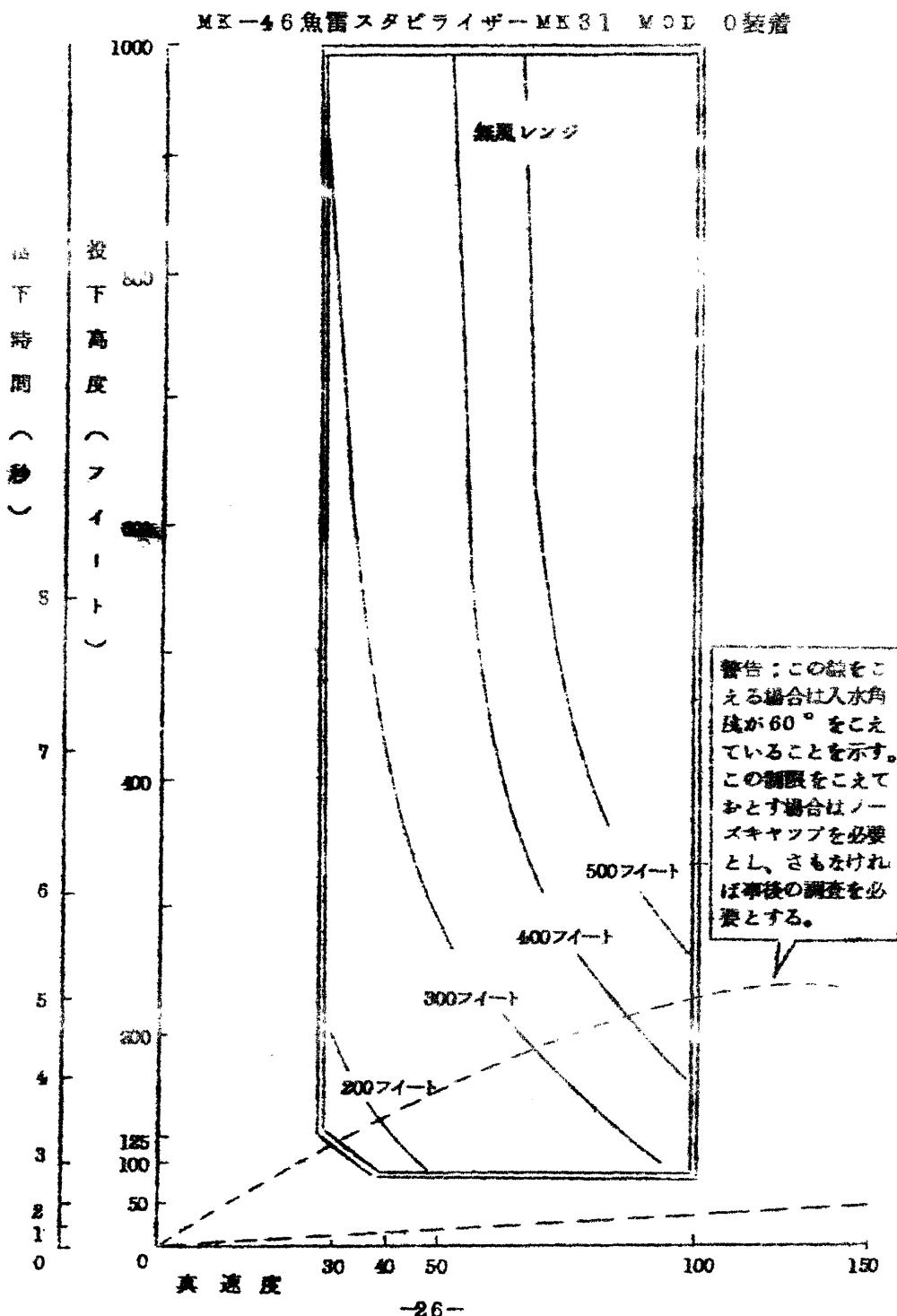
魚雷投下範囲

MK-44魚雷、エヤスタビライザーMK24 MODE2装着



HP『海軍砲術学校』公開資料

別表 2



HP『海軍砲術学校』公開資料

§ 5 海上訓練指導隊群における教育訓練と整備支援

1 教育訓練

(1) 基礎教育

要員の基礎教育の3部門

a コントローラー

b 機体エンジン

c 電子

教育場所 11PTG(江田島、大原)

教育期間

コントローラー 22W(乗艦実習3Wを含む)

機体エンジン 13W

電子 18W

(2) 乗艦実習

コントローラー

5W……陸上でコントロール基礎訓練……デッキコントローラー

としての発着艦訓練

3W……陸上で練成訓練………艦上における発着艦訓

練とC.I.Cコントロー

ラーとしての対潜攻撃

法

(3) S.Q.T訓練

戦術用法に対して艦の装備技術が適性がどうか決定する(S.Q.Tの目的)

HP『海軍砲術学校』公開資料

S Q T訓練はS Q Tと合わせ実施——S Q T遂行のための手段

(4) 初期訓練

S Q T実施のD A S H艦はD A S H艦としての資格を付与される。

以後D A S H艦は個艦としての初期訓練を実施

訓練項目

発着艦訓練（Sea State 3まで）

C I C移換法

訓練対潜攻撃A法（仮称…目標と魚雷投下は仮想）

“ B法（“ ” “ はダミー）etc

(5) C I Cチームの訓練

D A S Hの初期訓練と併行して実施

C I CチームはD A S Hの運用法を熟知していないと、その任務を完全に遂行することが出来ない。

C I Cチームの訓練

通常のC I Cチーム訓練のほか

N C - 2 プロッター上におけるD A S Hのプロット法、的針的速算定

魚雷投下諸元の算定及びD A S Hロスコン時の処置等をD A S H訓練と協同して実施。

(6) 中期訓練

個艦の総合訓練

D A S H、C I Cチームの個別訓練完成後、他の対潜兵器（H/H、魚雷 etc）との総合訓練や、砲術、応急との総合訓練を加味して行く。

D A S Hを使用する対潜訓練の最終段階において、実△と訓練用

HP『海軍砲術学校』公開資料

M K - 4 4魚雷を使用し、A S W の総合的な練度の成績を確認する要
あり。

又、コントローラーの練度に応じシーステイト 4 ～ 5 における発着艦
訓練及び夜間飛行訓練を実施。

(7) 後期訓練

2 艦以上の連合攻撃、D A S H 艦から艦えの移換、I A S H 2 機以上の
同時飛行等高度の戦術用法が考えられるが未だオーソライズされてな
い。

(8) 段階的訓練の実施

艦長は D A S H チームの練度等を勘案し、段階的に訓練を実施
初期、中期等に区分するとともにコントローラー等の操縦技術の個人
差をも加味し、無理のない訓練を実施。

(9) 訓練指導

11 FTG の訓練指導

- ア D A S H 艦乗員に対する教育
- イ 乗艦実習における訓練指導
- ウ S Q T チームの編成及び技術指導
- エ S D T 对する D A S H 部門の訓練指導
- オ その他必要事項

2 整備支援

(1) 整備段階

航空機整備規則に準ずる。